

1. 次の文の ア ~ コ に入れるのに最も適当なものを各問いの文末の解答群から選び、その記号を記せ。ただし、同じものを2回以上用いてもよい。以下では、重力加速度の大きさを g とし、空気抵抗は無視できるものとする。

(1) 図1のように、水平面に対する傾き角 θ のなめらかな斜面の頂点に、軽くて抵抗なく回転する滑車を取りつけた。軽くて伸び縮みしない糸の端を質量 m の物体 A につなぎ、その糸の他端を滑車を通して質量 M の物体 B につなぎ静かに下ろしたところ、物体 A は斜面の最大傾斜方向にそって下向きに加速度 a で運動を始めた。物体 A につながれた糸は斜面に平行を保っており、糸が物体を引く力の大きさを T とする。このとき物体 A の運動方程式は以下の式で表される。

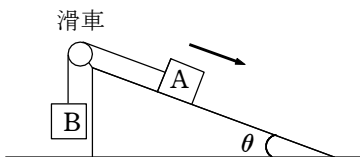


図1

$$ma = \text{ア} - \text{イ}$$

物体 B に対しても運動方程式を立て、2つの運動方程式を連立させて加速度と糸を引く力を求めると、 $a = \text{ウ} \times g$ 、 $T = \text{エ} \times Mg$ となる。

[解答群]

- ① mg ② $mg\sin\theta$ ③ $mg\cos\theta$ ④ $mg\tan\theta$ ⑤ $T\sin\theta$
 ⑥ $T\cos\theta$ ⑦ T ⑧ $-T$ ⑨ $\frac{m\sin\theta + M}{M+m}$ ⑩ $\frac{m\sin\theta - M}{M+m}$
 ⑪ $\frac{m\cos\theta + M}{M+m}$ ⑫ $\frac{m\cos\theta - M}{M+m}$ ⑬ $\frac{1 - \cos\theta}{M+m}m$
 ⑭ $\frac{1 - \sin\theta}{M+m}m$ ⑮ $\frac{1 + \cos\theta}{M+m}m$ ⑯ $\frac{1 + \sin\theta}{M+m}m$

(2) 図2のように、水平面に対する傾き角 θ のなめらかな斜面をもつ三角台 C がある。この三角台の質量は M で、水平な床面上をなめらかに動くことができる。水平右向きを正として x 軸をとり、鉛直下向きを正として y 軸をとる。質量 m の物体 A を静かに三角台 C の上に置くと、物体 A と三角台 C は動き始めた。水平な床面上で静止した観察者 D から見ると、三角台 C は x 軸 オ の向きに移動する。物体 A が三角台 C 上を斜面の最大傾斜方向にそって距離 L だけ移動したとき、観察者 D から見た物体 A の水平方向の速度を u とすると、同じ観察者 D から見た三角台 C の水平方向の速度 U は カ $\times u$ である。一方、こ

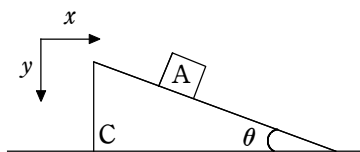


図2

の運動を三角台とともに動く観察者 E から見ると、物体 A の水平方向の速度 u_x は キ $\times u$ である。物体 A は斜面にそって動くので、観察者 E から見た物体 A の鉛直方向の速度 u_y は ク $\times u_x$ である。

最後に、力学的エネルギーの視点から式を整理する。観察者 D から見た2つの物体の運動エネルギーと位置エネルギーの関係は

$$mgL\sin\theta = \frac{1}{2}MU^2 + \text{ケ}$$

となる。ここで、傾き $\theta = 45^\circ$ 、 $M = 5m$ とすると、 $u = \text{コ} \times \sqrt{gL}$ が求まる。

[解答群]

- ① 正 ② 負 ③ $\frac{m}{M}$ ④ $-\frac{m}{M}$ ⑤ $\frac{M}{m}$ ⑥ $-\frac{M}{m}$
 ⑦ $\frac{M-m}{M}$ ⑧ $\frac{M+m}{M}$ ⑨ $\frac{M}{m+M}$ ⑩ $\frac{m}{M-m}$
 ⑪ $\sin\theta$ ⑫ $\cos\theta$ ⑬ $\tan\theta$ ⑭ $\frac{1}{\tan\theta}$ ⑮ $\frac{1}{2}m(u^2 + u_y^2)$
 ⑯ $\frac{1}{2}m(u_x^2 + u_y^2)$ ⑰ $\frac{1}{2}m(u^2 \tan^2\theta + u_y^2)$ ⑱ $5\sqrt{\frac{\sqrt{2}}{66}}$
 ⑲ $6\sqrt{\frac{\sqrt{2}}{56}}$ ⑳ $6\sqrt{\frac{\sqrt{2}}{66}}$

- [解答] (1) (ア) ② (イ) ⑦ (ウ) ⑩ (エ) ⑬
 (2) (オ) ② (カ) ④ (キ) ⑧ (ク) ⑬ (ケ) ⑮ (コ) ⑱

[解説]

(1) (ア)(イ) 物体 A、B にはたらく力は図 a のようになる。A にはたらく力のうち斜面に直角な成分はつりあっているので、斜面に平行な方向について運動方程式を立てると
 $ma = mg\sin\theta - T \dots\dots [a]$
 (ア) の答え $\dots\dots$ ② (イ) の答え $\dots\dots$ ⑦
 (ウ)(エ) 物体 B について運動方程式を立てると

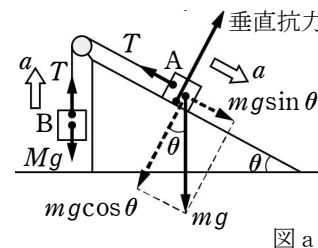


図 a

$$Ma = T - Mg \dots\dots [b]$$

[a]、[b] 式を辺々加えると

$$(M+m)a = (m\sin\theta - M)g$$

よって

$$a = \frac{m \sin \theta - M}{M + m} \cdot g \quad (\text{ウ)の答え} \dots\dots \textcircled{10}$$

[b] 式を T について解き, a を代入すると

$$\begin{aligned} T &= M(g + a) = M \left(1 + \frac{m \sin \theta - M}{M + m} \right) g \\ &= \frac{(M + m) + m \sin \theta - M}{M + m} Mg = \frac{1 + \sin \theta}{M + m} m \cdot Mg \quad (\text{エ)の答え} \dots\dots \textcircled{16} \end{aligned}$$

(2) (オ)(カ) 物体 A と三角台 C からなる系に対して x 方向の外力がはたらいっていないので, x 方向については全体の重心の速度は不変である。この場合では, 初め重心の速度は 0 であるから, 重心の x 座標は一定となる。初めの重心の位置を $x=0$ とし, 物体 A , 三角台 C の変位の x 成分をそれぞれ x_A , x_C , 重心の x 座標を x_G とすると, 重心の式

$$\left[x_G = \frac{m_1 x_1 + m_2 x_2}{m_1 + m_2} \right] \text{より} \quad x_G = \frac{m x_A + M x_C}{m + M} = 0$$

$$\text{よって} \quad x_C = -\frac{m}{M} x_A \quad \dots\dots [\text{c}]$$

となる。一般に等加速度直線運動の式

「 $v = v_0 + at$ 」と「 $x = v_0 t + \frac{1}{2} at^2$ 」より, 初速度 0 の等加速度直線運動では

$$v = 0 + at \quad \text{よって} \quad a = \frac{v}{t}$$

$$x = 0 \times t + \frac{1}{2} at^2 = \frac{1}{2} \frac{v}{t} t^2 = \frac{1}{2} vt \quad \dots\dots [\text{d}]$$

が成りたつので, 物体 A が斜面を L だけ下る時間を t とすると, [c] 式と [d] 式より

$$\frac{x_C}{x_A} = \frac{\frac{1}{2} Ut}{\frac{1}{2} ut} = \frac{U}{u} = -\frac{m}{M} \quad \dots\dots [\text{e}]$$

$$\text{よって} \quad U = -\frac{m}{M} \times u \text{ (左向き)}$$

(オ)の答え $\dots\dots \textcircled{2}$ (カ)の答え $\dots\dots \textcircled{4}$

別解 物体 A にはたらく三角台 C からの垂直抗力は斜面と直角で右上の向きである。

C はこの力の反作用を斜面と直角で左下の向きに受けるので, C は左(負)の向きに移動する。また, 運動量の保存を用いると, A が斜面を下って右へ移動するので, 水平方向の運動量の合計が 0 になるために C は左へ移動する。このことを式で表すと, 運動量の式「 $P = mv$ 」より

$$0 = mu + MU \quad \text{よって} \quad U = -\frac{m}{M} u$$

(キ) 相対速度の式「 $v_{AB} = v_B - v_A$ 」より, 観察者 E (速度 U) から見た A の水平方向の速度 u_x は $u_x = u - U$

となる。[e] 式を代入すると

$$u_x = u - \left(-\frac{m}{M} u \right) = \frac{M + m}{M} \cdot u \quad \dots\dots \textcircled{8}$$

(ク) 図 b より $\frac{u_y}{u_x} = \tan \theta$

$$\text{よって} \quad u_y = \tan \theta \cdot u_x \quad \dots\dots \textcircled{13}$$

(ケ) 物体 A の重力による位置エネルギーが, 移動後の A と三角台 C の運動エネルギーになる。観察者 D から見た A

の速度は x 成分 u , y 成分 u_y (y 成分は観察者 D , E のどちらから見ても同じである) なので, 各エネルギーの式「 $U_g = mgh$ 」「 $K = \frac{1}{2} mv^2$ 」より, 力学的エネルギー保存の式は

$$mgL \sin \theta = \frac{1}{2} MU^2 + \frac{1}{2} m(u^2 + u_y^2) \quad \dots\dots \textcircled{15}$$

(コ) (キ)(ク)の結果から

$$u_y^2 = (\tan 45^\circ \times u_x)^2 = \left(1 \times \frac{5m + m}{5m} u \right)^2 = \frac{36}{25} u^2$$

(カ)の結果から

$$U^2 = \left(-\frac{m}{5m} u \right)^2 = \frac{1}{25} u^2$$

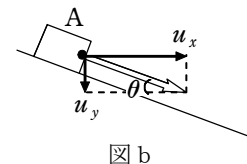
なので, (ケ)の式に各値を代入すると

$$mgL \sin 45^\circ = \frac{1}{2} \cdot 5m \cdot \frac{1}{25} u^2 + \frac{1}{2} m \left(u^2 + \frac{36}{25} u^2 \right)$$

整理すると

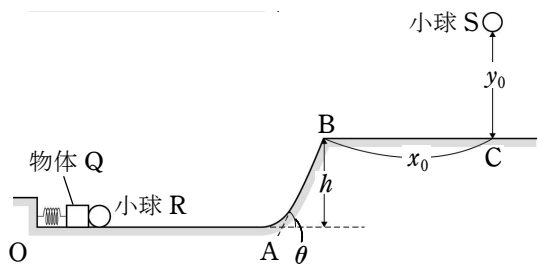
$$\frac{1}{2} \times \frac{1}{25} (5 + 25 + 36) u^2 = \frac{\sqrt{2}}{2} gL$$

$$u^2 = \frac{25\sqrt{2}}{66} gL \quad \text{よって} \quad u = 5 \sqrt{\frac{\sqrt{2}}{66}} \times \sqrt{gL} \quad \dots\dots \textcircled{18}$$



2.

なめらかな水平面上に置いたばね定数 k のばねがある。図のようにばねの一端を壁に固定し、他端には質量 M の物体 Q を取り付けた。物体 Q に質量 m の小球 R を押しつけて、ばねを自然の長さから x だけ縮めた状態から小球 R を静かにはなした。物体 Q と小球 R



は一体となって運動を始め、ばねが自然の長さになった位置で小球 R は物体 Q から離れた。小球 R は水平面 OA 上をすべり、水平面と点 A でつながったなめらかな斜面 AB 上をすべり上がり、斜面の上端 B から斜め上方に飛び出した。その後、水平面 BC 上の点 B から x_0 だけ離れた点 C に落下した。斜面 AB と水平面 OA とのなす角を θ とし、水平面 BC と水平面 OA との高低差は h とする。また、重力加速度の大きさは g とする。次の問いに答えよ。

- (1) 小球 R が物体 Q から離れた直後の速さ v_0 を、 M 、 m 、 k 、 x を用いて表せ。
- (2) 小球 R が点 B から飛び出したときの速さ v_1 を、 v_0 、 g 、 h を用いて表せ。
- (3) 小球 R が点 B から飛び出した後、到達した最高点の高さを水平面 BC からの距離として、 v_1 、 g 、 θ を用いて表せ。
- (4) 小球 R が点 B から飛び出してから、点 C に落下するまでに経過した時間 t_1 を、 v_1 、 θ 、 x_0 を用いて表せ。
- (5) 点 C 上の高さ y_0 の位置にあった小球 S を、小球 R が点 B を飛び出した時刻から $\frac{t_1}{2}$ 後に静かに落下させたところ、小球 R と点 C で衝突した。 $\tan \theta$ を、 x_0 、 y_0 を用いて表せ。

解答 (1) $x\sqrt{\frac{k}{M+m}}$ (2) $\sqrt{v_0^2 - 2gh}$ (3) $\frac{v_1^2 \sin^2 \theta}{2g}$ (4) $\frac{x_0}{v_1 \cos \theta}$

(5) $\frac{4y_0}{x_0}$

解説

- (1) 小球 R が物体 Q から離れるまで、両者は一体となって運動をしているので、 Q と R がもつ力学的エネルギーの和が保存する。運動エネルギーの式「 $K = \frac{1}{2}mv^2$ 」、弾

性力による位置エネルギーの式「 $U_k = \frac{1}{2}kx^2$ 」を用いて、運動開始から小球 R が離れるまでについて力学的エネルギー保存の式を立てると

$$\frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}(M+m)v_0^2$$

よって $v_0 = x\sqrt{\frac{k}{M+m}}$

- (2) 小球 R が物体 Q から離れた後は、 R がもつ力学的エネルギーが保存する。水平面 OA を高さの基準として重力による位置エネルギーの式「 $U_g = mgh$ 」を用いると、力学的エネルギー保存の式は

$$\frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}mv_1^2 + mgh$$

よって

$$v_1 = \sqrt{v_0^2 - 2gh}$$

- (3) 図 a のように、点 B を原点として水平面 BC 上に x 軸、鉛直上向きに y 軸をとる。小球 R の y 方向の運動は、初速度 $v_1 \sin \theta$ 、加速度 $-g$ の等加速度運動である。最高点の高さを y 、点 B から最高点までの時間を t とする。最高点は速度の y 成分 $v_y = 0$ となる点なので、等加速度直線運動の式「 $v = v_0 + at$ 」と「 $x = v_0 t + \frac{1}{2}at^2$ 」を y 方向について用いると

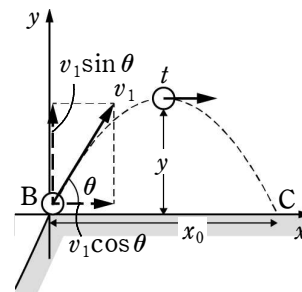


図 a

$$0 = v_1 \sin \theta + (-g)t$$

よって $t = \frac{v_1 \sin \theta}{g}$ ①

$$y = v_1 \sin \theta \cdot t + \frac{1}{2}(-g)t^2$$

$$= v_1 \sin \theta \cdot \frac{v_1 \sin \theta}{g} - \frac{1}{2}g\left(\frac{v_1 \sin \theta}{g}\right)^2$$

$$= \frac{v_1^2 \sin^2 \theta}{2g}$$
 ②

- 別解** 等加速度直線運動の式「 $v^2 - v_0^2 = 2ax$ 」を y 方向について用いて

$$0^2 - (v_1 \sin \theta)^2 = 2 \times (-g) \times y$$

よって

$$y = \frac{v_1^2 \sin^2 \theta}{2g}$$

また、最高点における小球 R の速度の向きは x 方向正の向きで、大きさは $v_1 \cos \theta$ であることから、点 B と最高点の間について力学的エネルギー保存の式を立てると

$$\frac{1}{2} m v_1^2 = \frac{1}{2} m (v_1 \cos \theta)^2 + m g y$$

$\sin^2 \theta + \cos^2 \theta = 1$ を用いて

$$y = \frac{v_1^2}{2g} (1 - \cos^2 \theta) = \frac{v_1^2 \sin^2 \theta}{2g}$$

(4) 小球 R の x 方向の運動は、速度 $v_1 \cos \theta$ の等速直線運動なので、「 $x = vt$ 」より

$$x_0 = v_1 \cos \theta \cdot t_1$$

よって

$$t_1 = \frac{x_0}{v_1 \cos \theta} \quad \dots\dots \textcircled{3}$$

(5) 小球 R の最高点から先の y 方向の運動は自由落下と同じであり、上昇と下降の運動の対称性より、落下時間は $\frac{t_1}{2}$ である。よって、小球 S は小球 R が最高点に達した

瞬間に自由落下を始め、S と R は同時に水平面 BC に着地して衝突する。ゆえに、(3) で求めた y と y_0 は等しい。② 式より

$$y_0 = \frac{v_1^2 \sin^2 \theta}{2g} \quad \dots\dots \textcircled{4}$$

また、① 式の t が ③ 式の t_1 の半分であることから

$$\frac{v_1 \sin \theta}{g} = \frac{1}{2} \times \frac{x_0}{v_1 \cos \theta}$$

よって

$$x_0 = \frac{2v_1^2 \sin \theta \cos \theta}{g} \quad \dots\dots \textcircled{5}$$

④, ⑤ 式より

$$\frac{y_0}{x_0} = \frac{\frac{v_1^2 \sin^2 \theta}{2g}}{\frac{2v_1^2 \sin \theta \cos \theta}{g}} = \frac{\sin \theta}{4 \cos \theta} = \frac{\tan \theta}{4}$$

ゆえに

$$\tan \theta = \frac{4y_0}{x_0}$$